

Übung 7**24.05.04**

- (1) Der Ueda-Attraktor wird durch folgendes Anfangswertproblem beschrieben:

$$y'' + c_1 y' + y^3 = c_2 \sin(t), \quad c_1 = 0.05, c_2 = 7.5, \quad y(0) = 1, y'(0) = 0$$

- (a) Approximieren Sie $y(t)$ für $0 \leq t \leq 100$ und $n = 3000$ Schritten mit dem Runge-Kutta-Verfahren 4. Ordnung.
- (b) Plotten Sie Ihre Näherungen $y(t_i)$ als x -Koordinate und $y'(t_i)$ als y -Koordinate. Bilden Sie dazu eine Liste l von Paaren:
 $l = [[y(t_0), y'(t_0)], [y(t_1), y'(t_1)], [y(t_2), y'(t_2)], \dots, [y(t_n), y'(t_n)]]$
Plotten Sie danach die Liste l mit `listplot`.

- (2) Gegeben ist folgendes Jäger-Beute-Modell:

Beute $x'(t) = x(c_1 y - c_2)$, $c_1 = 0.0008$, $c_2 = 0.4$, $x(0) = 1000$

Jäger $y'(t) = y(c_3 - c_4 x)$, $c_3 = 3.0$, $c_4 = 0.002$, $y(0) = 2000$

- (a) Approximieren Sie $x(t)$ und $y(t)$ für $0 \leq t \leq 100$ und $n = 1000$ Schritten mit dem Runge-Kutta-Verfahren 4. Ordnung.
- (b) Stellen Sie die Population $x(t)$ als x -Koordinate und die Population $y(t)$ als y -Koordinate graphisch dar (siehe Aufgabe 1 b).
- (c) Hat dieses System stabile Lösungen?

- (3) Betrachten Sie die Integralfunktion $g(x) = \int_0^x \sqrt{1 + \cos(t)^2} dt$.

- (a) Approximieren Sie $g(x)$ mit der Simpsonregel und $n = 32$ und plotten Sie $g(x)$ für $1 \leq x \leq 50$.
- (b) Bestimmen Sie den Wert von $g(31.5)$ mittels linearer Interpolation zwischen $g(31)$ und $g(32)$. Vergleichen Sie den interpolierten Wert mit dem berechneten Wert.